

FORM PERSETUJUAN PAPER TUGAS AKHIR

Saya yang bertanda tangan di bawah ini :

Nama : Olop Sirait
NIM : 4221911002
Prodi : Teknologi Rekayasa Robotika

Dengan ini menyatakan telah menyelesaikan paper tugas akhir dan telah mendapat persetujuan oleh pembimbing 1 dan atau pembimbing 2 dengan judul Tugas Akhir dalam Bahasa Indonesia:

"Analisis Kontrol Gerak Kinematik Pada Servis Robot 3 Roda Berdasarkan Kontrol PID"

Judul Tugas Akhir dalam Bahasa Inggris:

"Kinematic Motion Control Analysis Of 3 Wheels Service Robot Based on Pid Control"

Paper saya saat ini berada dalam status:

Akan disubmit ke jurnal : Ya / Tidak*
Rencana submit ke jurnal : JAE
Rencana bulan submit : Januari
Yang akan submit : Pembimbing / Mahasiswa*


Mengetahui,

Batam, 14 Januari 2026

Pembimbing 1



(Olop Sirait)



(Ryan Satria Wijaya S.Tr.T, M.Tr.T)

NIK. 0011069701

Keterangan:

* Coret yang tidak perlu